

# **F0-04AD-1: MÓDULO DE 4 ENTRADAS ANALÓGICAS DE CORRIENTE**

---



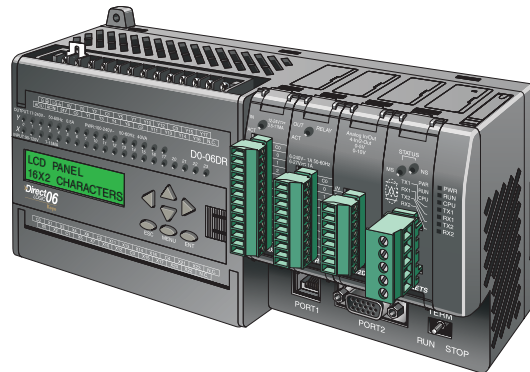
## **En este capítulo...**

Especificaciones del módulo .....	3-2
Configuración de puentes del módulo .....	3-4
Conexión del cableado del campo .....	3-4
Diagrama eléctrico de cableado .....	3-5
Impedancia del transductor de corriente .....	3-5
Operación del módulo .....	3-6
Direcciones de memoria V dedicadas .....	3-7
Usando el puntero en el programa .....	3-9
Detección de pérdida de la señal de entrada .....	3-11
Conversiones de escala .....	3-11
Relevadores especiales .....	3-13
Resolución del módulo .....	3-15
Filtro en lógica de entradas analógicas .....	3-16

### Especificaciones del módulo

El módulo de entradas analógicas F0-04AD-1 tiene las siguientes características:

- Los PLCs DL05 y el DL06 leerán los cuatro canales en un barrido.
- El bloque de terminales removible permite sacar el módulo sin desconectar el cableado de campo.
- Las entradas analógicas se pueden utilizar como variables de proceso para los cuatro (4) lazos de PID en el DL05 y los ocho (8) lazos de PID en el DL06.
- La apertura de un circuito del dispositivo de campo se detecta en los cuatro canales cuando se selecciona el rango 4-20 mA.
- El filtro analógico activo incorporado y el microcontrolador entregan filtrado digital para mantener medidas análogas exactas en ambientes ruidosos.



**NOTA:** La función analógica de los PLCs DL05 requiere usar la versión 3.0c o más nueva de **DirectSOFT32** y la versión de firmware 2.10 o más nueva. El DL06 requiere usar la versión 4.0 (build 16) o mejor de **DirectSOFT32** y la versión de firmware version 1.40 o más nueva. Vea el sitio [www.automationdirect.com](http://www.automationdirect.com) para más información.

Las tablas siguientes entregan especificaciones para el módulo de entrada análoga F0-04AD-1. Vea estas especificaciones para asegurarse que el módulo cumple sus necesidades de uso.

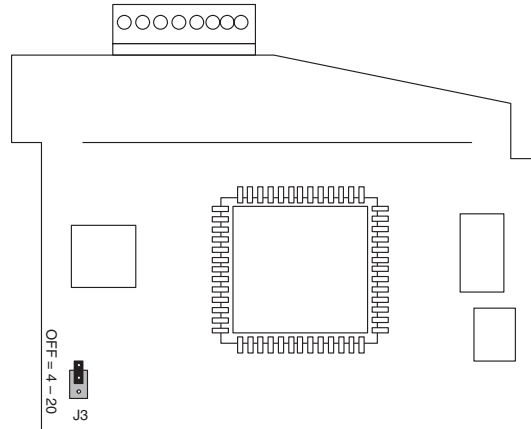
Especificaciones de las entradas	
Cantidad de canales	4, monopolar (un común)
Rango de la señal de entrada	0 a 20 mA o 4 a 20 mA (selección por puente)
Resolución	12 bit (1 en 4096) para 0-20mA, escalado para 4-20mA
Respuesta a un escalón	25,0 ms (típico) a 95% del valor del escalón
Crosstalk	-80 dB, 1/2 unidad, máximo *
Filtro activo pasa bajo	-3 dB a 40Hz (-12 dB por octava)
Resistencia de entrada	125 Ohm $\pm$ 0.1%, 1/8 W, entrada de corriente
Corriente máxima absoluta	-30 mA a +30 mA, entrada de corriente
Tipo de conversor	Aproximación sucesiva
Error de linealidad (entre extremos)	$\pm$ 2 conteos, máximo *
Estabilidad de la entrada	$\pm$ 1 conteo *
Error de calibración de toda la escala (error de Offset no incluido)	$\pm$ 10 conteos, máximo @ entrada de corriente 20mA*
Error de calibración Offset	$\pm$ 5 conteos, máximo @ entrada de corriente 4 mA*
Máxima falta de precisión	$\pm$ 0,4% @ 25°C (77°F) $\pm$ 0,85% 0 a 60°C (32 a 140°F)
Precisión versus temperatura	$\pm$ 100 ppm/ °C a la calibración de fin de escala (incluyendo cambio máximo de offset)
* Un conteo en la especificación es igual a un bit menos significativo del valor análogo (1 en 4096).	

Especificaciones generales	
Tasa de actualización del PLC	4 canales por barrido
Palabra de 16 bits de datos	12 bits binarios de datos 2 bits de identificación del canal, 2 bits de diagnóstico.
Temperatura de operación	0 a 60° C (32 a 140°F)
Temperatura de almacenaje	-20 a 70°C (-4 a 158°F)
Humedad relativa	5 a 95% (sin condensación)
Aire ambiente	No se permiten gases corrosivos
Vibración admisible	MIL STD 810C 514.2
Choque admisible	MIL STD 810C 516.2
Inmunidad al ruido electromagnético	NEMA ICS3-304
Demanda de corriente	50 mA @ 5VCC (suministrada por el PLC)
Conector	Phoenix Mecano, Inc. No. de artículo AK1550/8-3.5 - verde
Sección de alambre del conector	28 - 16 AWG
Torquero del tornillo del conector	0,4 N-m
Tamaño del destornillador del conector	DN-SS1 (recomendado)

## Configuración del puente del módulo

La posición del puente J3 determina el nivel de la señal de entrada. Usted puede elegir entre 4-20mA y 0-20mA. El módulo se ajusta en la fábrica con el puente de modo que no conecte las dos clavijas. En esta posición, la señal de entrada analógica prevista es 4-20mA. Para seleccionar la señal 0-20 mA, utilice el puente para cubrir ambas clavijas.

La configuración original del fábrica del puente selecciona una señal de entrada de 4-20mA. En este caso no hay conexión entre clavijas



**ADVERTENCIA:** Antes de quitar el módulo análogo o el bloque de terminales en el módulo, desconecte la energía al PLC y a todos los dispositivos de campo. Al no desconectar la energía se puede dañar los dispositivos del PLC y/o de campo.

## Conexión del cableado de campo

### Pautas de cableado

Su compañía puede tener reglamentos para la instalación del cableado. Si es así, usted debería comprobar éstas antes de que usted comience la instalación. Aquí hay una lista de asuntos generales a considerar:

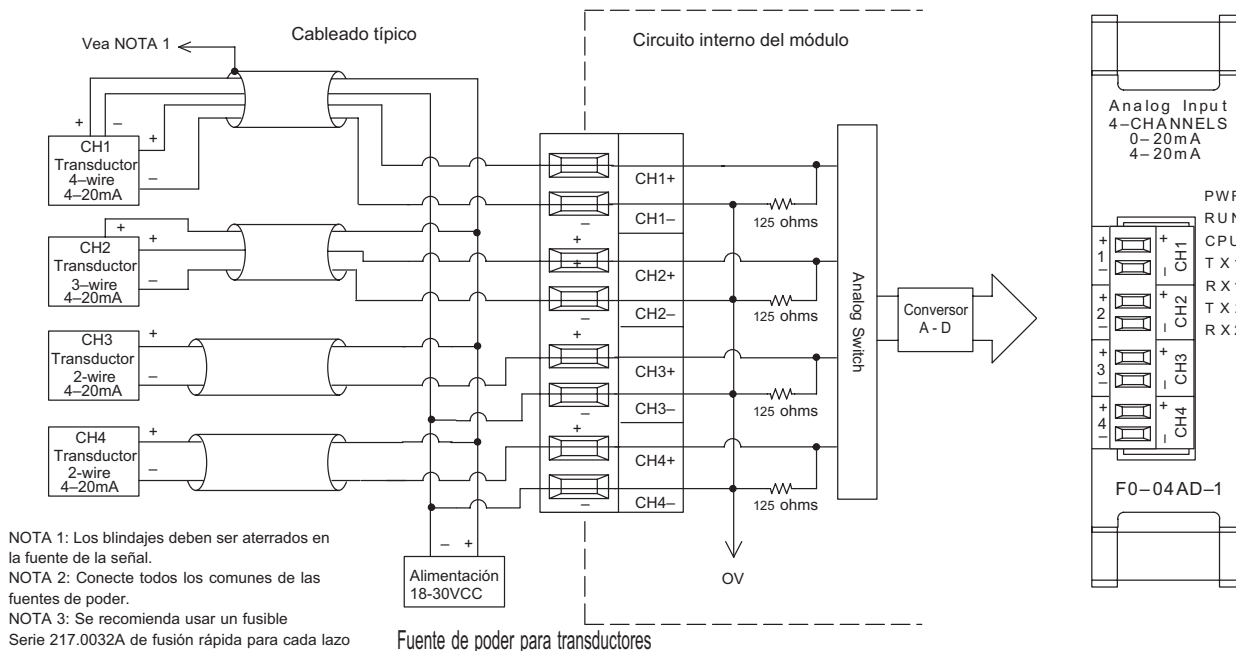
- Use la ruta más corta de cableado siempre que sea posible.
- Use cables blindados y atierre en blindaje en la fuente del transmisor. No coloque el blindaje a tierra en el módulo y la fuente de poder.
- No instale cables de señal al lado de cables de motores grandes, de interruptores de alta corriente o de transformadores. Esto puede causar problemas de ruido.
- Encamine el cableado a través de un conduit aprobado de cable para reducir al mínimo el riesgo de daño por accidentes. Verifique los códigos locales y nacionales para escoger el método correcto de uso.

Puede ser necesaria una fuente de poder separada, dependiendo del tipo de transductor a ser usado.

Para remover el bloque de terminales, desconecte la energía al PLC y a los dispositivos de campo. Tire del bloque de terminales firmemente hasta que el conector se separe del módulo. Usted puede retirar el módulo analógico desde el PLC doblando para afuera las lengüetas de retención en los extremos del módulo. Cuando las lengüetas de retención se giran hacia arriba y hacia fuera, el conector del módulo se levanta del zócalo del PLC. Una vez que el conector esté libre, usted puede retirar el módulo de su ranura.

## Diagrama eléctrico de cableado

Use el diagrama siguiente para conectar el cableado de campo. En caso de necesidad, se puede remover el bloque de terminales para hacer posible retirar el módulo sin que se desconecte el cableado de campo.



## Impedancia del transductor de corriente

Los fabricantes de transductores especifican una gran variedad de fuentes de poder para sus productos. Siga las recomendaciones del fabricante.

En algunos casos, los fabricantes especifican una resistencia mínima de lazo o de la carga que se debe utilizar con el transductor. El F0-04AD-1 tiene una resistencia de 125 Ohms en cada canal. Si su transductor requiere una resistencia de carga debajo de 125 Ohm, usted no tiene que realizar ningún cambio. Sin embargo, si su transductor requiere una resistencia de carga más grande que 125 Ohm, usted necesita agregar un resistor en serie con el módulo.

Considere el ejemplo siguiente para un transductor que esté funcionado desde una fuente de 30 VCC con una resistencia recomendada de carga de 750 Ohm. Puesto que el módulo tiene un resistor de 125 Ohm, usted necesita agregar una resistencia adicional.

$$R = Tr - Mr$$

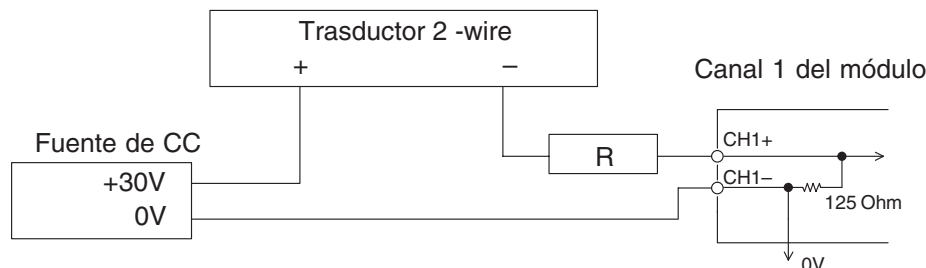
R = Resistencia a agregar

$$R = 750 - 125$$

Tr = Requisito del transductor

$$R \geq 625$$

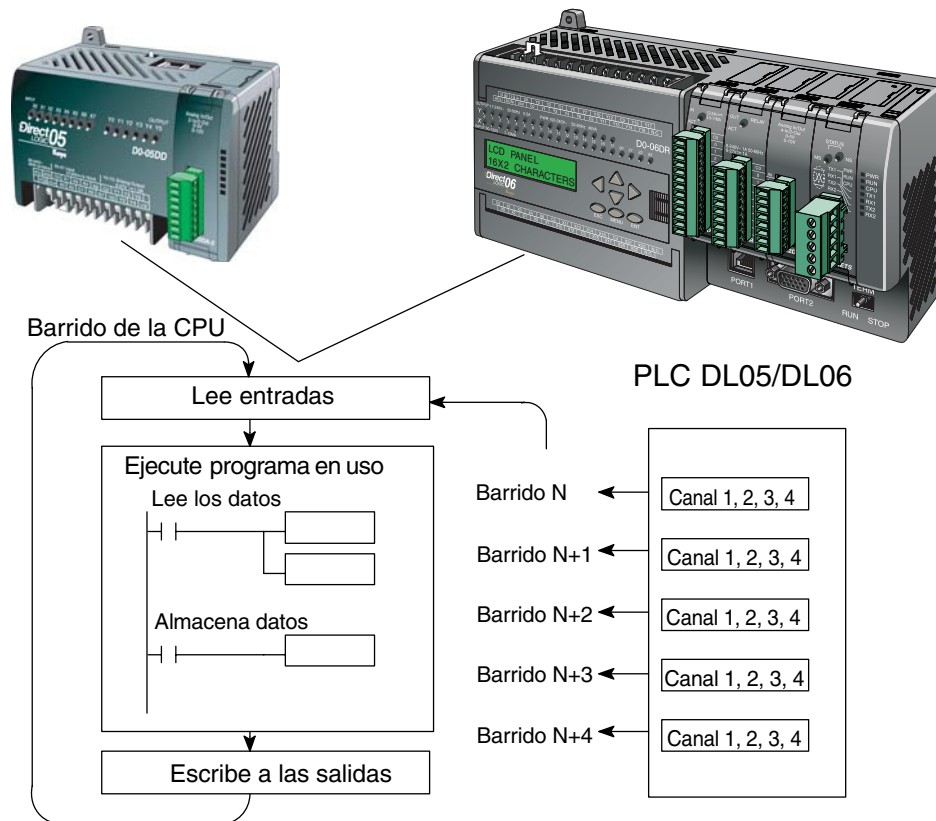
Mr = Resistencia del módulo (125 Ohm internos)



## Operación del módulo

### Secuencia de barrido de los canales

El DL05 y el DL06 leerán los cuatro canales de los datos de entrada durante cada barrido. Cada PLC tiene direcciones especiales de memoria V que se utilizan para manejar la transferencia de datos. Ésto es discutido más en la sección "direcciones dedicadas en la memoria V".



### Actualización de la señal en el módulo de señales analógicas

Aunque las actualizaciones del canal a la CPU son sincrónicas con el barrido de la CPU, el módulo supervisa las señales analógicas del transductor fuera de sincronismo y convierte cada señal en una representación binaria 12 bits. Esto le permite al módulo entregar continuamente medidas exactas sin el retraso de la lógica de control discreta en el programa ladder.

El módulo lleva aproximadamente 10 milisegundos para responder al 95% del cambio en la señal analógica. Para la mayoría de las utilidades, los cambios de proceso son mucho más lentos que estas actualizaciones.

**NOTA:** Si usted está comparando los tiempos de actualización de otros fabricantes (respuestas a escalón) con los nuestros, tome en cuenta que algunos fabricantes se refieren al tiempo que toma para convertir la señal analógica a un valor digital. Nuestra conversión digital a analógica toma solamente algunos microsegundos. Es el filtrado que es crítico en la determinación del tiempo completo de actualización. Nuestra especificación del tiempo de actualización incluye el tiempo agregado por el filtro.



## Direcciones dedicadas en la memoria V

### Especificando el formato de datos del módulo

Los PLCs DL05 y los DL06 tienen direcciones dedicadas de memoria V asignadas a sus ranuras respectivas. Estas direcciones de memoria V le permiten:

- especificar el formato de datos (binario o BCD)
- especificar el número de canales para leer datos (4 canales para el F0-04AD-1)
- especificar las direcciones de memoria V para almacenar los datos de entrada

### Formato de datos en el DL05

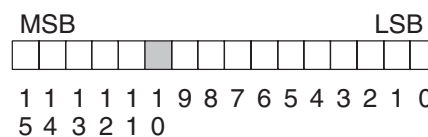
La tabla abajo muestra las direcciones dedicadas de memoria V usadas por el PLC DL05 para el F0-04AD-1.

Dirección de memorias dedicadas del DL05 para módulos de entradas analógicas	
Tipo de datos y cantidad de canales	V7700
Puntero de almacenaje	V7701

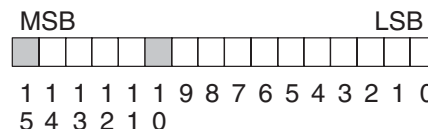
### Estructura de la memoria V7700

La dirección dedicada 7700 de memoria V identifica que un módulo F0-04AD-1 está instalado en la ranura DL05 y el tipo de datos que puede ser binario o BCD.

Cargando una constante de 400 en V7700 identifica que un módulo de entrada analógica de 4 canales está instalado en la ranura DL05 y lee valores de datos de entrada como números BCD.



Cargando una constante de 8400 en V7700 identifica que un módulo de entrada analógica de 4 canales está instalado en la ranura DL05 y lee valores de datos de entrada como números binarios



### Estructura de la memoria V7701

V7701 es una dirección de memoria del sistema usada como puntero a una dirección de memoria V del usuario en donde se almacenan los datos de entrada analógica. La dirección de memoria V cargada en V7701 es un número octal que identifica la primera dirección de memoria V del usuario para leer los datos de entrada analógica. Esta dirección de memoria V es seleccionada por el usuario. Por ejemplo, definiendo O2000 hace el puntero escriba el valor del canal 1 a V2000, el valor del canal 2 a V2001, el valor del canal 3 a V2002, y del canal 4 a V2003.

Usted encontrará un programa ejemplo que carga valores adecuados a V7700 y a V7701 en la página 3-9.

### Formato de datos en el DL06

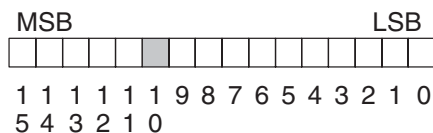
Hay direcciones dedicadas de memoria V que se asignan a las cuatro ranuras del PLC DL06. La tabla muestra estas direcciones de memoria V que se pueden utilizar para configurar el módulo F0-04AD-1.

Dirección de memorias dedicadas del DL06 para módulos de entradas analógicas				
Ranura No.	1	2	3	4
Tipo de datos y cantidad de canales	V700	V710	V720	V730
Puntero de almacenaje	V701	V711	V721	V731

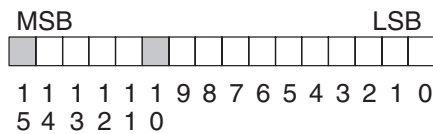
### Configuración del formato de datos y la cantidad de canales

Las direcciones 700, 710, 720 y 730 de la memoria V se utilizan para definir el formato de datos a ser leído como binario o BCD y para definir la cantidad de canales que están activos.

Por ejemplo, el F0-04AD-1 está instalado en la ranura 1. Cargando una constante de 400 en V700 define 4 canales activos y los valores de los datos de entrada se leen como número BCD.



Con el F0-AD-1 en la ranura 1, cargando una constante de 8400 en V700 define 4 canales activos y los valores de los datos de entrada se leen como número binario.



### Configuración del puntero de almacenaje

Las direcciones 701, 711, 721 y 731 de la memoria V son direcciones dedicadas usadas como punteros de almacenaje. Una dirección de memoria V se carga en esta dirección como número octal que identifica la primera dirección de memoria V del usuario para los datos de entrada analógica. Esta dirección de memoria V es seleccionada por el usuario. Por ejemplo, cargando O2000 hace que el puntero escriba el valor del canal a V2000, valor del canal 2 a V2001, el valor del canal 3 a V2002 y el valor del canal 4 a V2003.

Usted encontrará un programa ejemplo que carga los valores adecuados a V700 y a V701, en la página 3-10



## Usando el puntero en el programa

### Método del puntero con el PLC DL05

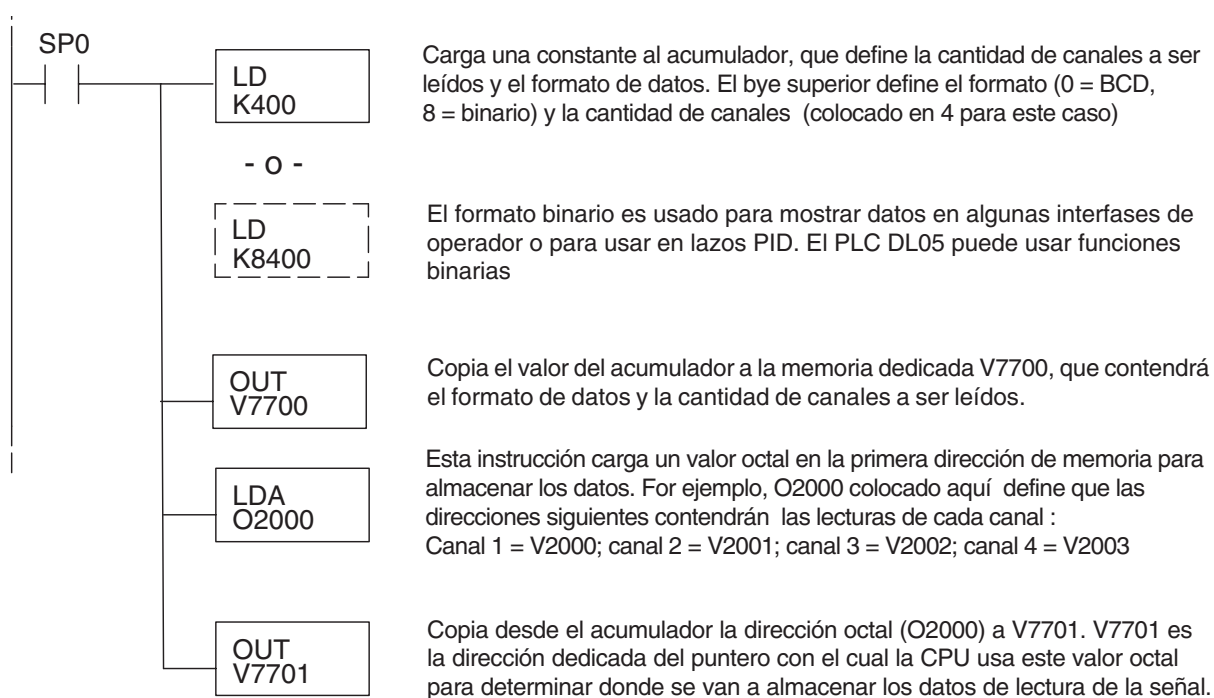
La CPU DL05 examina los valores del puntero (las posiciones de memoria identificadas en V7700 y V7701) solamente en el primer barrido.

El programa ejemplo debajo muestra cómo configurar estas direcciones. Este renglón se puede colocar en cualquier lugar en el programa o en la etapa inicial si usted está utilizando instrucciones de programación de etapas.

Ésto es todo lo que se necesita para leer los datos de entrada analógica en direcciones de memoria V.

Una vez que los datos estén en la memoria V, usted puede realizar operaciones aritméticas con los datos, comparar los datos con valores prefijados y así sucesivamente.

Se utiliza V2000 en el ejemplo pero usted puede utilizar cualquier dirección de memoria V del usuario.



### Método del puntero con el PLC DL06

Use la tabla de memorias V dedicadas como guía para configurar el puntero de almacenaje en el ejemplo siguiente para el DL06. La ranura 1 es la ranura más a la izquierda. La CPU examinará los valores del puntero en estas direcciones solamente después de una transición de modo.

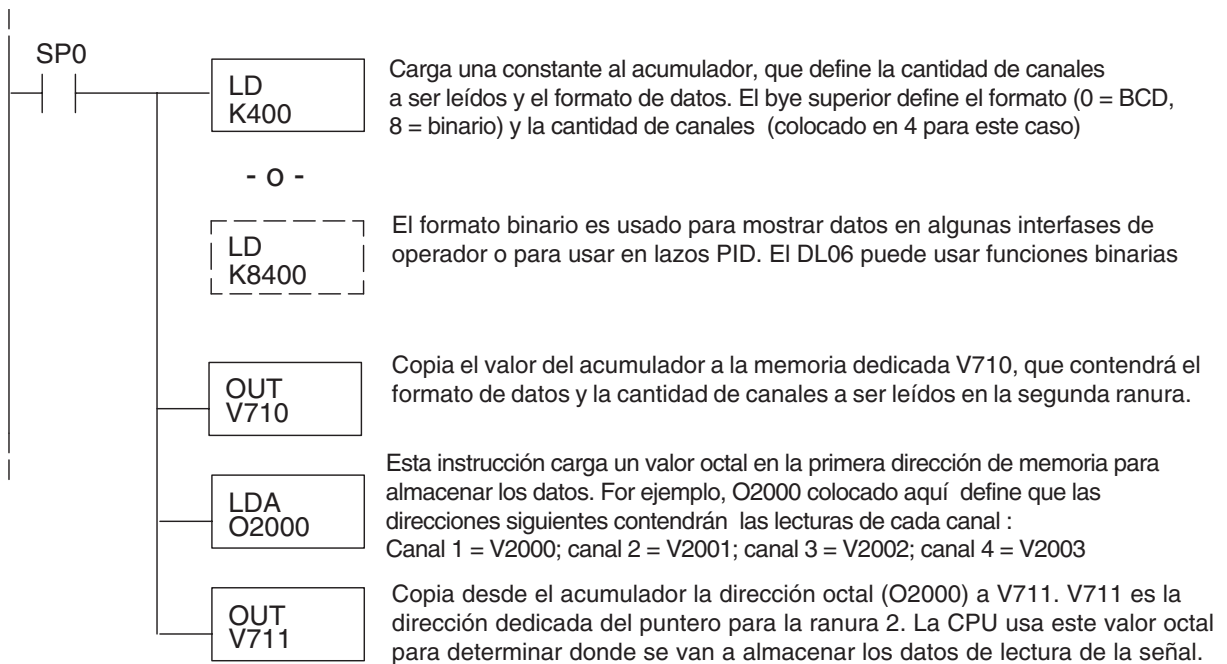
Dirección de memorias dedicadas del DL06 para módulos de entradas analógicas				
Ranura No.	1	2	3	4
Cantidad de canales	V700	V710	V720	V730
Puntero de entradas	V701	V711	V721	V731

El módulo F0-04AD-1 se puede instalar en cualquier ranura disponible del DL06. Usando el programa del ejemplo de la página anterior, pero cambiando las direcciones de la memoria V, el diagrama debajo muestra cómo configurar estas direcciones con el módulo instalado en la ranura 1 del DL06. Use la tabla antedicha para determinar los valores del puntero si sitúa el módulo en cualquier otra ranura. Coloque este renglón en cualquier lugar en el programa o en la etapa inicial si usted está utilizando instrucciones de programación de etapas.

Como el ejemplo DL05, esta lógica es todo lo que se necesita para leer los datos de entradas analógicas en las direcciones de memoria V.

Una vez que los datos estén en la memoria V, usted puede realizar cálculos aritméticos con los datos, comparar los datos con valores prefijados y así sucesivamente.

Se utiliza V2000 en el ejemplo pero usted puede utilizar cualquier dirección de memoria V del usuario.



## Detección de pérdida de la señal de entrada

### Pérdida de la señal analógica

El módulo analógico F0-04AD-1 puede detectar la pérdida de señales de entrada analógica en los lazos de 4-20mA. Los relevadores especiales descritos en la página 3-14 permiten que usted utilice esta característica en su programa. Por ejemplo, en el renglón de abajo, SP610 se utiliza para activar la bobina Y1, que sería utilizada para abrir o para cerrar un circuito externo.



El relevador especial SP610 detecta una pérdida de señal en el canal 1. Use SP610 para disparar una alarma o para parar una máquina.



**NOTA:** El módulo analógico F0-04AD-1 no permite detectar la pérdida de señal cuando la señal está configurada 0-20mA. Vea la página 3-4 para ver como se configura el puente para seleccionar este rango.

## Conversiones de escalas

### Factor para dejar a escala los datos de entrada

En muchos casos se necesitan las medidas en unidades de ingeniería, que pueden ser más significativas que informaciones en bruto. Convierta a unidades de ingeniería usando la fórmula mostrada a la derecha.

Talvez tenga que hacer ajustes a la fórmula dependiendo de la escala que usted elige para las unidades de ingeniería

Por ejemplo, si usted quiere medir la presión (PSI) en el rango de 0.0 a 99.9 entonces usted tendría que multiplicar el valor analógico por 10 para implicar un lugar decimal cuando usted vea el valor con el software de programación o un programador portátil. Note cómo son diferentes los cálculos cuando usted utiliza el multiplicador

El valor analógico de 2024, levemente menos que la mitad, debe resultar en 49.4 PSI.

Ejemplo sin multiplicador

$$\text{Unidades} = A \frac{H-L}{4095} + L$$

$$\text{Unidades} = 2024 \frac{100-0}{4095} + 0$$

$$\text{Unidades} = 49$$

Visor del programador

V 2001	V 2000
0000	0049

Ejemplo con multiplicador

$$\text{Unidades} = 10 A \frac{H-L}{4095} + L$$

$$\text{Unidades} = 20240 \frac{100-0}{4095} + 0$$

$$\text{Unidades} = 494$$

Visor del programador

V 2001	V 2000
0000	0494

Este valor es más preciso

$$\text{Unidades} = A \frac{H-L}{4095} + L$$

H = Límite alto del rango de unidades de ingeniería

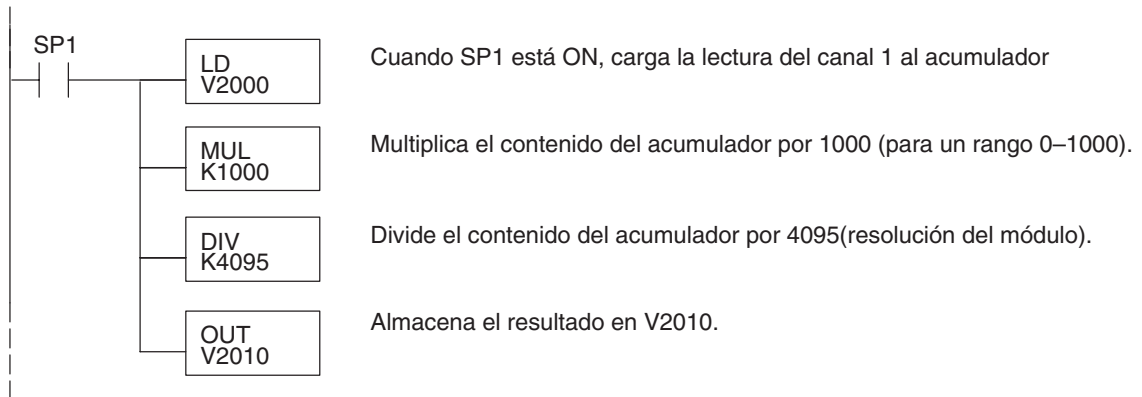
L = Límite bajo del rango de unidades de ingeniería

A = Valor analógico (0 - 4095)

### Programa de conversión a unidades de ingeniería

El ejemplo siguiente muestra cómo escribir un programa para realizar la conversión a una unidad de ingeniería. Este ejemplo asume que usted tiene datos BCD cargados en las direcciones adecuadas de memoria V usando las instrucciones que se aplican al modelo de PLC que usted está utilizando.

Nota: este ejemplo usa SP1, contacto que está siempre ON. Ud. puede usar también contactos de permiso X, C, etc.



### Conversiones de un valor digital a analógico

Es a veces útil convertir entre los niveles de señal y los valores digitales. Esto es especialmente provechoso durante la colocación en funcionamiento de la máquina o durante la localización de fallas. La tabla siguiente muestra las fórmulas para hacer esta conversión más fácil.

Rango	Si Ud. sabe el valor digital	Si Ud. sabe el valor analógico
4 a 20mA	$A = \frac{16D}{4095} + 4$	$D = \frac{4095}{16} (A - 4)$
0 a 20mA	$A = \frac{20D}{4095}$	$D = \frac{4095}{16}$

Por ejemplo, si usted ha medido la señal como 10mA, usted puede utilizar la fórmula para determinar el valor digital que será almacenado en la dirección de la memoria V que contiene los datos.

$$D = \frac{4095}{16} (A - 4)$$

$$D = \frac{4095}{16} (10\text{mA} - 4)$$

$$D = (255,93) (6) \quad D = 1536$$

## Relevadores especiales

La lista de otros relevadores especiales asociados al DL05 y al DL06 PLCs está en el manual de usuario DL05 y el manual de usuario DL06. Los relevadores especiales siguientes son nuevos y se relacionan con el estado del módulo F0-04AD-1 o uno de sus canales de la entrada.

### Relevadores especiales del PLC DL05

Relevadores especiales DL05			
SP600	Tipo entrada en canal 1	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP601	Tipo entrada en canal 2	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP602	Tipo entrada en canal 3	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP603	Tipo entrada en canal 4	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP610	Entrada en canal 1 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor
SP611	Entrada en canal 2 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor
SP612	Entrada en canal 3 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor
SP613	Entrada en canal 4 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor

### Relevadores especiales del PLC DL06

Relevadores especiales DL06			
<b>Ranura 1</b>			
SP140	Tipo entrada en canal 1	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP141	Tipo entrada en canal 2	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP142	Tipo entrada en canal 3	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP143	Tipo entrada en canal 4	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP150	Entrada en canal 1 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor
SP151	Entrada en canal 2 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor
SP152	Entrada en canal 3 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor
SP153	Entrada en canal 4 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor

Ranura 2			
SP240	Tipo entrada en canal 1	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP241	Tipo entrada en canal 2	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP242	Tipo entrada en canal 3	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP243	Tipo entrada en canal 4	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP250	Entrada en canal 1 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor
SP251	Entrada en canal 2 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor
SP252	Entrada en canal 3 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor
SP253	Entrada en canal 4 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor

Relevadores especiales DL06 (continuado)			
Ranura 3			
SP340	Tipo entrada en canal 1	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP341	Tipo entrada en canal 2	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP342	Tipo entrada en canal 3	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP343	Tipo entrada en canal 4	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP350	Entrada en canal 1 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor
SP351	Entrada en canal 2 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor
SP352	Entrada en canal 3 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor
SP353	Entrada en canal 4 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor

Ranura 4			
SP440	Tipo entrada en canal 1	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP441	Tipo entrada en canal 2	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP442	Tipo entrada en canal 3	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP443	Tipo entrada en canal 4	0 = 0 - 20mA	1 = 4 - 20mA
SP450	Entrada en canal 1 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor
SP451	Entrada en canal 2 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor
SP452	Entrada en canal 3 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor
SP453	Entrada en canal 4 perdida	1 = señal del transductor perdida	0 = señal buena del transductor

## Resolución del módulo

### Bits de datos analógicos

Los primeros doce bits representan datos analógicos en formato binario.

Bit	Valor	Bit	Valor
0	1	6	64
1	2	7	128
2	4	8	256
3	8	9	512
4	16	10	1024
5	32	11	2048

MSB						LSB					
1	1	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
1	0										

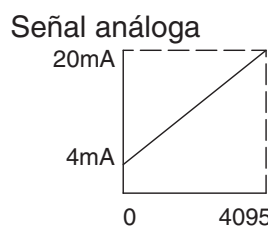
■ = bits de datos

3

### Detalles de la resolución

Puesto que el módulo tiene una resolución de 12 bits, la señal analógica se convierte en 4096 conteos en el rango de 0 - 4095 ( $2^{12}$ ). Por ejemplo, una señal 4mA sería 0 y una señal 20mA sería 4095. Esto es equivalente a un valor binario de 0000 0000 0000 a 1111 1111 1111, o a 000 al hexadecimal FFF.

Cada conteo se puede también expresar en relación al nivel de la señal usando la ecuación siguiente:



$$\text{Resolución} = \frac{H - L}{4095}$$

H = Límite alto del rango de la señal

L = Límite bajo del rango de la señal

La tabla siguiente muestra el más pequeño cambio perceptible de señal que sucederá con un cambio del bit menos significativo (LSB) en el valor para cada incremento de la señal.

Rango de corriente	Amplitud de la señal (H - L)	Divida por	Cambio mínimo detectable
4 a 20mA	16mA	4095	3,907µA
0 a 20mA	20mA	4095	4,884µA

## Filtro en lógica de entradas analógicas

### Filtrado del valor PV de lazos de PID:

Vea por favor el capítulo de la "operación del lazo PID" en el manual DL05 o DL06 para información sobre el filtro incorporado en el PV (DL05/06) y el filtro en programa ladder (DL06 solamente ya que usa aritmética de punto flotante) mostrado abajo. Un filtro debe ser usado cuando se sintoniza un lazo PID para evitar que el ruido dé una falsa indicación de las características del lazo.

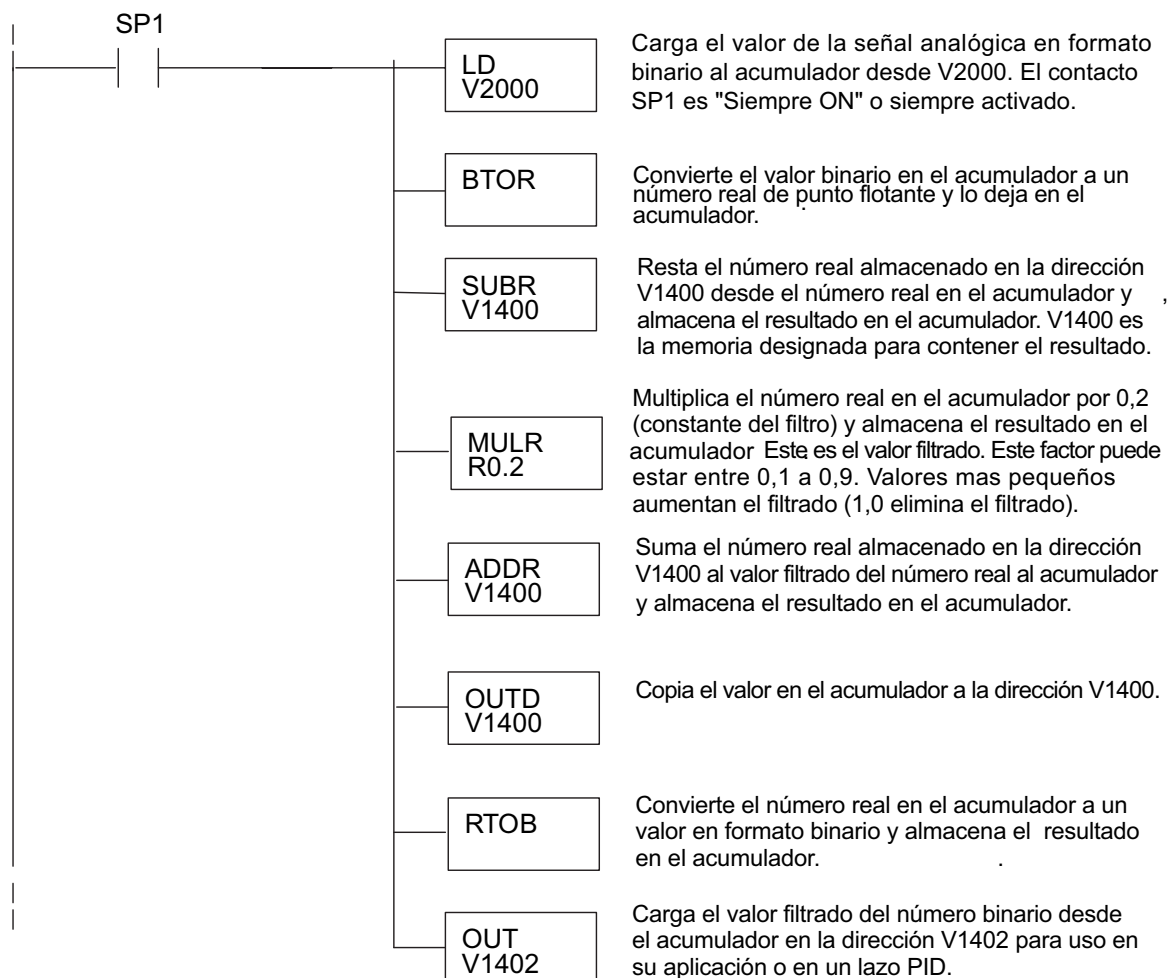
### Suavizando la señal de entrada (El PLC DL06 solamente):

Este filtro lógico se puede usar para suavizar una señal de entrada analógica para ayudar a estabilizar la operación de un lazo PID o a estabilizar el valor de una señal de entrada analógica para usar en un objeto numérico en una interfase de operador, por ejemplo.



**Advertencia:** El filtro incorporado en la lazo PID y lógico en programación no se debe usar para alisar o para filtrar el ruido generado por el cableado incorrecto de un dispositivo de campo o una tierra defectuosa. Pequeños desvíos causados por ruido eléctrico pueden causar que la señal de entrada salte considerablemente. Deben ser hechas verificaciones del cableado adecuado de dispositivos de campo y de la conexión a tierra antes de usar estos filtros para alisar la señal de entrada analógica.

### Usando formato de datos binarios

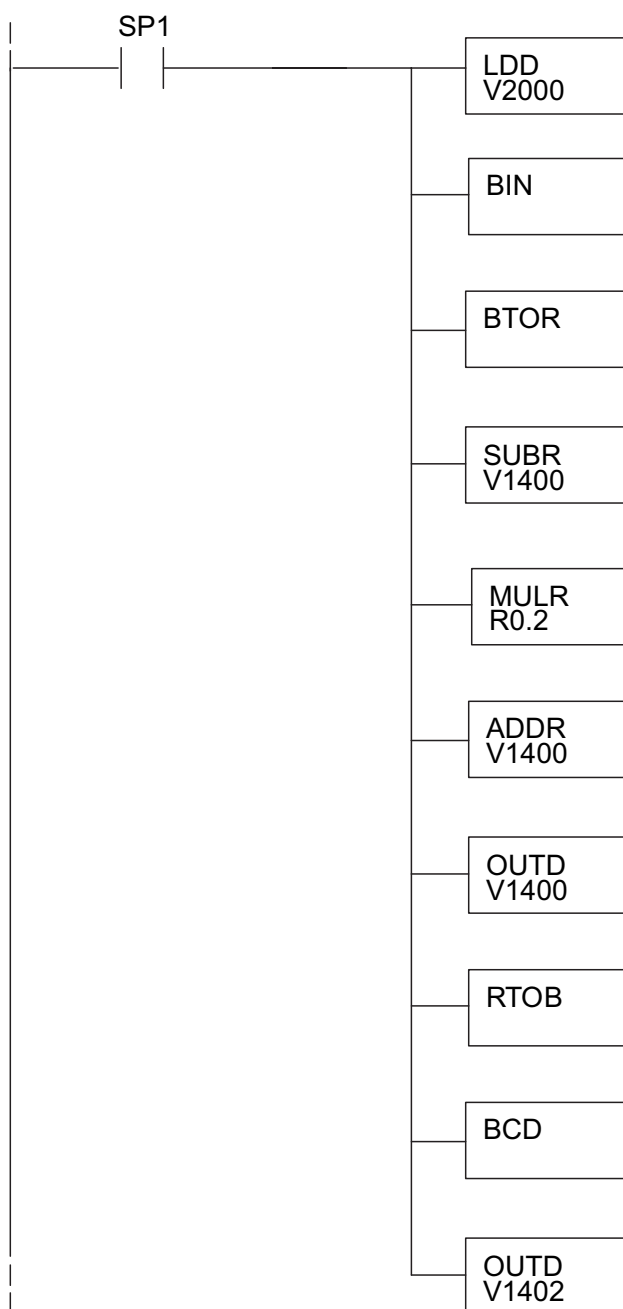






**NOTA:** Tenga cuidado de no hacer conversiones múltiples en un valor. Por ejemplo, si está usando el método del puntero en formato BCD para obtener el valor analógico, debe ser convertido a binario (BIN) según lo mostrado abajo. Si usa el método en formato binario, la conversión a binario (BIN) no es necesaria.

### Usando formatos de datos BCD



Carga el valor de la señal analógica en formato BCD acumulador desde V2000. El contacto SP1 es "Siempre ON" o siempre activado.

Convierte un valor BCD en el acumulador a binario.

Convierte el valor binario en el acumulador a un número real de punto flotante y lo deja en el acumulador.

Resta el número real almacenado en la dirección V1400 desde el número real en el acumulador y almacena el resultado en el acumulador. V1400 es la memoria designada para contener el resultado.

Multiplica el número real en el acumulador por 0,2 (constante del filtro) y almacena el resultado en el acumulador. Este es el valor filtrado. Este factor puede estar entre 0,1 a 0,9. Valores mas pequeños aumentan el filtrado. (1,0 elimina el filtrado).

Suma el número real almacenado en la dirección V1400 al valor filtrado del número real al acumulador y almacena el resultado en el acumulador.

Copia el valor en el acumulador a la dirección V1400.

Convierte el número real en el acumulador a un valor en formato binario y almacena el resultado en el acumulador.

Convierte el valor binario en el acumulador a un número BCD. Note: No es necesaria la instrucción BCD para el valor PV de un lazo PID

Carga el valor filtrado del número binario desde el acumulador en la dirección V1402 para uso en su aplicación o en un lazo PID.

