

ÍNDICE



A

Accesorios	A-1
Acel/Desaceleración, Modos ,	4-43
Aceleración 1 a 2, transición de frecuencias,	4-16
Activar giro inverso con entrada análoga,	4-33
Alarma del desvío de PID,	4-30
Apoyo técnico,	1-2

B

Bloqueo de partida al energizar	4-47
Banda de frecuencia de salto,	4-17
Bits de multi-velocidad,	4-40
Bloqueo de parámetros,	4-55
Bloques de distribución de comunicación,	A-19
Búsqueda de problemas	6-3

C

Cableado de potencia del circuito,	2-8, 2-9
Cableado de terminales de control,	2-6 a 2-12
Cableado externo de potencia al variador,	2-12
Cables del teclado,	A-18
Circulación de aire en el variador,	2-3
Código de los accesorios,	A-2
Códigos de error,	6-3
Códigos de falla,	6-3
Códigos o normas aplicables,	2-7
Comando de dirección con com. serial,	4-58
Comando de frecuencia con com. serial,	4-58
Comando de JOG con com. serial,	4-58
Comando de partir ,	4-58, 5-19
Comando RUN,	4-58

Compatibilidad con PLCs DirectLOGIC,	B-2
Compensación de deslizamiento,	4-20
Comunicándose con aparatos de terceros,	5-22
Comunicándose con PLCs DirectLogic,	5-11
Condiciones ambientales,	2-2
Conexiones de comunicaciones,	5-11
conexiones del módulo del plc,	B-6
Conexiones del variador,	2-6
Conexiones RS-232c,	5-11, 5-22
conexiones RS-485,	5-12, 5-22
Configuración de Multi-velocidad,	4-40
Constante de tiempo del filtro Derivativo,	4-52
Contenido del embalaje del variador,	1-3
Control Integral,	4-51
Control Derivativo,	4-51
Control proporcional,	4-51
Corriente de la placa de identificación del motor,	4-11

Corriente deseada,	4-31
Cubierta inferior del variador,	1-4
Cubierta superior del variador,	1-4
Curva S de desaceleración,	4-15
Curva S de aceleración,	4-14

D

Desaceleración 1 a 2, transición de frecuencias,	4-16
Descripción detallada de parámetros,	4-11
Desempaque,	1-3
Desvío de la entrada análoga,	4-33
Desvío de señal,	4-33
Diagrama de cableado,	2-11

Dirección de variador esclavo	4-55	J	
Direcciones de memorias para comunicación,	5-4	JOG,	4-40
Direcciones del estado del variador,	5-9	L	
Duración de time out,	4-55	Límite de frecuencia de salida de PID,	4-52
E		Límite inferior de la frecuencia de salida,	4-47
Ejemplos de entradas análogas,	4-34	Límite superior de frecuencia para el control integral,	4-52
Especificaciones del variador GS2,	1-5	Límite superior de la frecuencia de salida,	4-47
Etiqueta de identificación del variador,	1-7	Límite superior para el control integral,	4-52
Exhibición de estado del variador,	3-4	Localización de fallas,	6-3
F		M	
Factor de escala de la frecuencia,	4-53	Mantenimiento e inspección,	6-2
Falla de energía momentánea,	4-41	Mensajes de advertencia,	6-6
Falla externa con com. serial,	4-57	Métodos de parada	4-13
Falla externa con terminales ,	4-23	Métodos de partir/parar	4-22
Filtros de entrada de EMI,	A-9	Misceláneos,	A-18
Frecuencia del punto medio,	4-20	MODBUS ASCII,	5-22
Frecuencia deseada,	4-31	MODBUS RTU,	5-22
Frecuencia límite máxima de salida,	4-47	Modos de Acel/Desaceleración,	4-43
Frecuencia límite mínima de salida,	4-47	Modos de detección de torque excesivo,	4-45
Frecuencia portadora de PWM,	4-21	N	
Función del visor definida por el usuario,	4-53	Nivel de corriente de búsqueda de velocidad	
Funcionamiento de falla de transmisión,	4-55	máxima,	4-46
Funciones del visor,	4-53	Nivel de corriente de inyección de cc, durante la la	
Fusibles,	2-12, A-13	rampa de parada,	4-18
G		Nivel de corriente de inyección de cc, durante la	
Ganancia de salida análoga,	4-39	partida,	4-18
Ganancia de entrada análoga,	4-33	Nivel de detección de torque excesivo,	4-44
I		Nivel del desvío de pid,	4-33
Indicadores LED,	3-2	Número de Serie de variadores GS,	4-58
Información de la identificación de variador,	1-7	O	
Información del modelo (parámetro),	4-59	Operación con pérdida de realimentación,	4-53
Inhibir el giro del motor en reversa,	4-33, 4-42	Orificios de montaje,	1-4
Inspección del variador,	6-2	Origen de la referencia,	4-51
Instalación del variador ,	2-3	Origen del comando de frecuencia,	4-32
Interface de Ethernet GS-EDRV,	A-15	Origen del comando de operación,	4-22
Introducción al variador de frecuencia GS2,	1-3		
Inyección de corriente continua	4-18		

P

Parada, métodos,	4-13
Parámetros de comunicación,	4-54
Parámetros de entradas y salidas	4-22
Parámetros de PID,	4-49
Parámetros de protección,	4-41
Parámetros de rampa,	4-13
Parámetros de señales análogas,	4-32
Parámetros de transferencia en bloque,	4-56
Parámetros de Volt/Hertz,	4-19
Parámetros del motor,	4-11
Parámetros del visor,	4-53
Parámetros, Lista	4-2
Parámetros, Definición	4-11 a 4-59
Partes Externas del variador ,	1-4
Pérdida de la señal de ACI,	4-39
Polaridad del desvío de la entrada análoga,	4-32
Potenciómetro del teclado,	3-3
Prevención de desconexión por sobretensión,	4-42
Prevención de parada por sobrecorriente durante la aceleración,	4-44
Prevención de parada por sobrecorriente durante la operación,	4-45
Programación MODBUS con PLCs DL	5-15
Programación de parámetros,	3-5
Protocolo de comunicación,	4-55
Punto de inicio de inyección de cc,	4-18

R

Ranuras de ventilación,	1-4
Reactores,	A-2
Referencia con señal normalizada,	4-32
Referencia con teclado,	4-50
Referencia de velocidad con RS485,	4-58
Refuerzo de torque al partir,	4-20
Registro de fallas,	4-49
Regulación Automática de voltaje,	4-42
Reinicio después de una falla,	4-41
Resistencia de frenado,	A-7
Restablecer el variador después de una falla,	4-58

Restore valores originales de parámetros,	4-56
Resumen de parámetros para comunicación,	5-2
Resumen de parámetros,	4-2

S

Selección del método para 2da aceleración y desaceleración,	4-16
Señal de salida análoga,	4-40
Separaciones mínimas del variador,	2-3
Software de configuración ,	A-16

T

Teclado,	1-4, 3-2, A-18
Teclado, dimensiones,	2-4, 2-5, A-19
Teclas de funcionamiento,	3-3
Terminales de control de entrada-salida,	1-4
Terminales de entradas,	4-22
Terminales de potencia de alimentación,	1-4
Terminales de potencia de salida,	1-4
Terminales de salida de funciones múltiples,	4-30
Tiempo de aceleración 2,	4-15
Tiempo admisible del desvio de pid,	4-31
Tiempo de aceleración 1,	4-13
Tiempo de bloqueo base para la búsqueda de la velocidad,	4-46
Tiempo de desaceleración 1,	4-14
Tiempo de desaceleración 2,	4-15
Tiempo de detección de pérdida de realimentación,	4-52

Tiempo de detección de torque excesivo,	4-45
Tiempo máximo permitido de falla de energía,	4-45
Transferencia en bloque,	5-16, 5-18
Transición de frecuencias, aceleración 1 a 2	4-16
Transición de frecuencias, desaceleración 1 a 2,	4-16

V

Valor de la variable de proceso a 100%,	4-50
Valores originales (restore a),	4-56
Variadores, , instalación,	2-3
Variadores, condiciones ambiente,	2-2
Variadores, conexiones del circuito,	2-6

Variadores, dimensiones,	2-4, 2-5
Variadores, especificaciones,	1-5
Variadores, etiquetas,	1-4
Variadores, introducción,	1-3
Variadores, mostrar el estado,	3-4
Variadores, partes externas,	1-4
Variadores, teclas de funcionamiento,	3-3
Velocidad de transmisión con comunicación,	4-54
Velocidad máxima del motor	4-12
Visor,	3-2
Voltaje de salida mínimo,	4-20
Voltaje de placa de identificación del motor,	4-11
Voltaje del punto medio,	4-20